

УДК 532.522.2:538.4

МОДЕЛЬ НЕЛИНЕЙНОЙ ЭВОЛЮЦИИ ДЛИННОВОЛНОВЫХ ВОЗМУЩЕНИЙ НА ИДЕАЛЬНО ПРОВОДЯЩЕЙ СТРУЕ С ТОКОМ В ПРОДОЛЬНОМ МАГНИТНОМ ПОЛЕ. СТОЛКНОВЕНИЕ ЗАМАГНИЧЕННЫХ СТРУЙ

В. В. Никулин

Институт гидродинамики им. М. А. Лаврентьева СО РАН, 630090 Новосибирск

В рамках магнитогидродинамического подхода выведена система уравнений, описывающая нелинейную эволюцию длинноволновых осесимметричных возмущений на жидкой проводящей струе с поверхностным электрическим током, расположенной вдоль оси проводящего твердого цилиндра в продольном магнитном поле. Считается, что жидкость невязкая, несжимаемая и, так же как стенки цилиндра, идеально проводящая. Показано, что если продольное поле однородное, а осевое течение бесдвиговое, то в зависимости от параметров задачи данная система может быть либо гиперболической, либо эллиптически-гиперболической. Определены границы областей гиперболичности и эллиптичности в пространстве решений. В области гиперболичности получены уравнения характеристик и условия на них. Рассмотрена задача о распаде разрыва скорости на струе. Найдены условия, когда существует непрерывное автомодельное решение в области гиперболичности, соответствующее столкновению струй.

Ключевые слова: магнитная гидродинамика, струя, длинноволновое приближение.

Введение. Аналитические исследования эволюции возмущений на жидких проводниках со свободными границами до настоящего времени выполнялись в линейном приближении и в основном спектральными методами [1–3]. В последнее время для этих задач удалось применить прямой метод Ляпунова [4]. Однако аналитических исследований нелинейной стадии развития возмущений проведено недостаточно.

При изучении нелинейных задач из-за их сложности часто используются различные приближенные модели, описывающие существенные особенности рассматриваемых процессов. Одним из таких упрощений является асимптотическое приближение длинных волн или мелкой воды, используемое при исследовании волн в жидкости [5, 6]. В рамках модели мелкой воды оказалось возможным исследовать важные закономерности нелинейных эффектов, характерных для рассматриваемых течений, разработать точную теорию, а также решить прикладные задачи. Кроме того, данная теория получила математическое обоснование при изучении течения однородной жидкости в тонком слое [7, 8].

В настоящей работе длинноволновое приближение распространяется на случай струйного МГД-течения со свободной границей. Предложена модель, в рамках которой описывается нелинейное поведение длинноволновых возмущений на жидкой проводящей струе с поверхностным электрическим током в продольном магнитном поле. Данная модель позволяет выполнять аналитические исследования и имеет определенный физический смысл,

что подтверждают результаты, полученные в случае, когда продольное магнитное поле однородное, а осевое течение бессдвиговое.

1. Постановка задачи. Изучается жидкая проводящая струя неограниченной длины в продольном магнитном поле, по поверхности которой течет постоянный электрический ток J . Струя расположена вдоль оси бесконечно проводящего цилиндра радиуса r_0 . Вводится цилиндрическая система координат (r^*, φ, z^*) , ее ось z^* совпадает с осью струи. Используются следующие обозначения: $v_1, v_2, v_3, H_1, H_2, H_3, H_1^*, H_2^*, H_3^*$ — компоненты скорости жидкости, магнитного поля внутри и вне струи, соответствующие системе координат (r^*, φ, z^*) , P — давление, ρ — плотность, t^* — время. Полагается, что при движении жидкости в проводящей струе $v_2 \equiv 0, H_2 \equiv 0$. Кроме того, считается, что это движение является осесимметричным, а сама жидкость — невязкой, несжимаемой и идеально проводящей. Действие сил поверхностного натяжения на свободной границе струи не учитывается.

В силу данных предположений уравнения одножидкостной идеальной магнитной гидродинамики [9] принимают вид

$$\begin{aligned} \rho \left(\frac{\partial v_1}{\partial t^*} + v_1 \frac{\partial v_1}{\partial r^*} + v_3 \frac{\partial v_1}{\partial z^*} \right) &= -\frac{\partial P_*}{\partial r^*} + \frac{H_1}{4\pi} \frac{\partial H_1}{\partial r^*} + \frac{H_3}{4\pi} \frac{\partial H_1}{\partial z^*}, \\ \rho \left(\frac{\partial v_3}{\partial t^*} + v_1 \frac{\partial v_3}{\partial r^*} + v_3 \frac{\partial v_3}{\partial z^*} \right) &= -\frac{\partial P_*}{\partial z^*} + \frac{H_1}{4\pi} \frac{\partial H_3}{\partial r^*} + \frac{H_3}{4\pi} \frac{\partial H_3}{\partial z^*}, \\ \frac{\partial(Ar^*)}{\partial t^*} + v_1 \frac{\partial(Ar^*)}{\partial r^*} + v_3 \frac{\partial(Ar^*)}{\partial z^*} &= 0, \\ H_1 &= -\frac{\partial A}{\partial z^*}, \quad H_3 = \frac{1}{r^*} \frac{\partial(Ar^*)}{\partial r^*}, \\ \frac{1}{r^*} \frac{\partial(v_1 r^*)}{\partial r^*} + \frac{\partial v_3}{\partial z^*} &= 0. \end{aligned} \quad (1.1)$$

Здесь $P_* \equiv P + (H_1^2 + H_3^2)/(8\pi)$ — модифицированное давление; A — азимутальная компонента векторного потенциала (магнитная проницаемость проводящей струи полагается равной единице).

Вне струи при пренебрежении током смещения уравнения магнитного поля имеют вид

$$\frac{\partial H_1^*}{\partial z^*} - \frac{\partial H_3^*}{\partial r^*} = 0, \quad H_2^* = \frac{2J}{r^*}, \quad \frac{\partial H_3^*}{\partial z^*} + \frac{1}{r^*} \frac{\partial(H_1^* r^*)}{\partial r^*} = 0. \quad (1.2)$$

На оси проводящей струи, ее границе ($r^* = r_1(z^*, t^*)$) и стенках цилиндра ставятся следующие краевые условия:

$$\begin{aligned} v_1 &= 0, \quad H_1 = 0 \quad (r^* = 0), \\ P_* &= \frac{(H_1^*)^2 + (H_2^*)^2 + (H_3^*)^2}{8\pi}, \quad v_1 = \frac{\partial r_1}{\partial t^*} + v_3 \frac{\partial r_1}{\partial z^*} \quad (r^* = r_1(z^*, t^*)), \\ H_1 - H_3 \frac{\partial r_1}{\partial z^*} &= 0, \quad H_1^* - H_3^* \frac{\partial r_1}{\partial z^*} = 0 \quad (r^* = r_1(z^*, t^*)), \\ H_1^* &= 0 \quad (r^* = r_0). \end{aligned} \quad (1.3)$$

При переходе к длинноволновому приближению введем безразмерные переменные и величины $t, \eta, z, q, w, p_*, h, H, a, h^*, \alpha, H^*$:

$$\begin{aligned} r^{*2} &= \eta L^2 \delta^2, \quad z^* = zL, \quad t^* = tL/v_0, \quad 2v_1 r^* = qv_0 L \delta^2, \quad v_3 = wv_0, \quad P_* = p_* \rho v_0^2, \\ 2H_1 r^* &= hL \delta^2 H_0, \quad H_3 = HH_0, \quad 2Ar^* = a\delta^2 L^2 H_0, \end{aligned}$$

$$2H_1^* r^* = h^* L \delta^2 H_0, \quad H_2^* r^* = \varkappa L \delta H_0, \quad H_3^* = H^* H_0.$$

Здесь L — характерный масштаб вдоль оси z^* ; H_0 — характерная величина магнитного поля, равная H_2^* при $r^* = r_{10}$ ($H_0 = 2J/r_{10}$); r_{10} — характерный радиус струи; $v_0 = H_0/(4\pi\rho)^{1/2}$ — характерная скорость; $\delta = r_{10}/L$. Считается, что $\delta \ll 1$. В безразмерных переменных уравнения (1.1), (1.2) запишутся в виде

$$\begin{aligned} \delta^2(q_t + qq_\eta - q^2/(2\eta) + wq_z) &= -4\eta p_{*z} + \delta^2(hh_\eta - h^2/(2\eta) + Hh_z), \\ w_t + qw_\eta + ww_z &= -p_{*z} + hH_\eta + HH_z, \quad q_\eta + w_z = 0, \end{aligned} \quad (1.4)$$

$$a_t + qa_\eta + wa_z = 0, \quad h = -a_z, \quad H = a_\eta;$$

$$\delta^2 h_z^* - 4\eta H_\eta^* = 0, \quad \varkappa = 1, \quad H_z^* + h_\eta^* = 0. \quad (1.5)$$

Здесь и далее нижний индекс обозначает соответствующую частную производную. Краевые условия (1.3) принимают вид

$$q = 0, \quad h = 0 \quad (\eta = 0),$$

$$q = \eta_{1t} + w\eta_{1z} \quad (\eta = \eta_1), \quad (1.6)$$

$$p_* = \delta^2(h^*)^2/(8\eta_1) + 1/(2\eta_1) + (H^*)^2/2 \quad (\eta = \eta_1),$$

$$h - H\eta_{1z} = 0 \quad (\eta = \eta_1);$$

$$h^* - H^*\eta_{1z} = 0 \quad (\eta = \eta_1), \quad h^* = 0 \quad (\eta = \eta_0), \quad (1.7)$$

где $\eta_1(t, z)$ и η_0 соответствуют $r_1(t, z)$ и r_0 .

При переходе в (1.4)–(1.7) к длинноволновому приближению слагаемые, пропорциональные δ^2 , опускаются. В этом случае система (1.5) с условиями (1.7) имеет решение $h^* = H_z^*(\eta_0 - \eta)$, $H^* = H^*(t, z) = \Phi/(\eta_0 - \eta_1)$, где $\Phi = \text{const}$ — безразмерный осевой поток магнитного поля между струей и стенками цилиндра. Тогда условие для p_* из (1.6) (с учетом $\delta^2 \rightarrow 0$) принимает вид

$$p_* = 1/(2\eta_1) + \Phi^2/[2(\eta_0 - \eta_1)^2]. \quad (1.8)$$

Для системы (1.4) длинноволновое представление не является окончательным, поскольку она может быть еще упрощена путем перехода (см. [4, 10]) к смешанным эйлерово-лагранжевым переменным t' , z' , ν , определяемым соотношениями

$$t = t', \quad z = z', \quad \eta = R(t', z', \nu), \quad \nu \in [0, 1].$$

При этом полагается, что функция R удовлетворяет уравнению и краевым условиям

$$q = R_{t'} + wR_{z'}, \quad R(t', z', 0) = 0, \quad R(t', z', 1) = \eta_1(t', z'). \quad (1.9)$$

Таким образом, переменную ν можно интерпретировать как номер соответствующей жидкой линии. Кроме того, из (1.9) следует, что краевые условия (1.6) (для функции q) выполняются автоматически. Отметим, что при такой замене переменных неизвестная свободная граница $\eta = \eta_1$ переходит в известную фиксированную границу $\nu = 1$.

В новых смешанных эйлерово-лагранжевых переменных (при пренебрежении слагаемыми с δ^2) уравнения (1.4) запишутся в виде

$$\begin{aligned} p_{*\nu} &= 0, \\ R_\nu(w_t + ww_z) &= -R_\nu p_{*z} + hH_\nu + R_\nu HH_z - HR_z H_\nu, \\ q_\nu + R_\nu w_z - R_z w_\nu &= 0, \\ a_t + wa_z &= 0, \end{aligned} \quad (1.10)$$